Objetivo: Diseñar un sistema de control de temperatura automático que active dos motores (M1 y M2) y una alarma de emergencia cuando se alcance 70oC, a través de un sensor de temperatura (RTD). Estos actuadores estarán controlados por comparadores de ventana.

Condiciones de Operación

El motor M1 se activará entre las temperaturas de 10 oC a 25 oC.

El motor M2 se activará entre las temperaturas de 35 oC a 60 oC.

La señal de alarma se activará cuando el sensor detecte 70 oC o más

Especificaciones de los motores

Motores de C.A a 127 Volts, potencia de ½ HP (horse power) Medio caballo de fuerza.

Nota:

Tienen que justificar cada dispositivo que utilicen

Nota: Cabe resaltar que entre las temperaturas de 25 y 35 grados no debe de estar encendido ningún motor. Y cuando se alcance la temperatura de peligro ningún motor debe de estar funcionando y la señal de alarma debe de ser un buzzer o una chicharra que indique peligro.

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| M1 |  | M2 | ALARMA |
| 10 oC a 25 oC | Temperatura Ambiente | 35 oC a 60 oC. | 70 oC o más |